

### PROYECTO: **M2142R1** Simulador Pinzas SR. X-84.

#### Sinopsis / Objetivos

- Proyecto, construcción y montaje de un banco para la diagnosis de pinzas SR Robot KUKA.
- Realizar una verificación después de la reparación de las pinzas SR
- Aplicación de seguimiento y control de pinzas SR.

#### Cliente

Renault Palencia.

#### Ubicación

Mantenimiento. Soldadura.

#### Tecnología

Sistemas/Simulación.

#### Información Complementaria

Consta de una estructura metálica reforzada provista de sistema de volteo. Es una bancada realizada en mecanosoldadura fija al suelo y con posibilidad de nivelación.

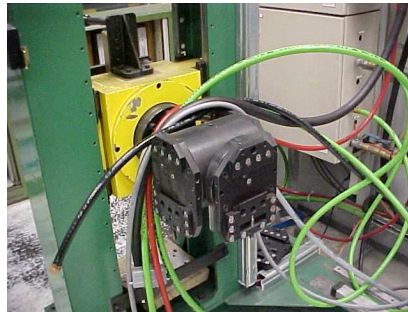


Sobre esta bancada va fijada una escuadra para formar un ángulo de 90° con respecto a la base, en este elemento hay colocado un sistema de volteo, de esta manera el operario podrá voltear la pinza a voluntad y parar donde precise.



Este sistema de volteo va colocado sobre un sistema de guías lineales y a su vez movido mediante un husillo, este husillo lo actuaría manualmente el operario para buscar la altura idónea de trabajo.

En la parte delantera se puede acoplar de manera fácil y rápida cualquier pinza del taller de soldadura



También lleva incluido un teodolito para poder hacer medidas de gran precisión en el eje longitudinal



El armario eléctrico de supervisión consta de un pupitre de doble cuerpo en el que están todos los elementos eléctricos. En la parte superior va alojado el PC que incluye una carta Interbús-S



Construido sobre doble placa de montaje a las que se pueden acceder mediante puerta delantera y puerta posterior.



Hemos separado el circuito hidráulico y los equipos de media en dos cofres fijos situados cerca de la bancada. Dentro del cofre inferior están colocadas las electroválvulas y hay una serie de caudalímetros y captadores de presión analógicos con los que podemos testear el circuito hidráulico.



La simulación de soldadura se realiza con la interconexión a la columna de potencia standard y baie robot que contiene los siguientes elementos auxiliares:

- ▶ Armario control KUKA KR C1
- ▶ Aplicación SR robot KUKA
- ▶ Columna soldadura standard X-84